

# Bürstenloser Gleichstrommotor

mit verstärkter Kühlung

**Eigenschaften:** Anschluss:

Betrieb an externem Standardregler (Blockkommutierung)  
Rotorlageerfassung mit 3 Hallensoren.

Rotor:

Anschluss über Klemmkasten K4

8-poliger Neodym Magnet, geringes Rastmoment durch kontinuierliche Schrägmagnetisierung (keine Stufen)

Lebensdauer:

20.000 h, S1 Betrieb

Isolierstoffklasse:

F

Schutzart:

IP 44, optional bis IP 65

Sonderausführung:

Auslegung für Kurzzeitbetrieb mit höherer Leistung, weitere Spannungen und Drehzahlen auf Anfrage

Optionen:

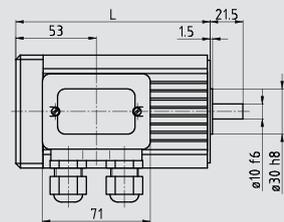
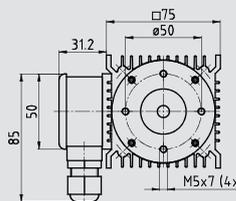
Thermoschutz, Sonderwellen, Sonderflansche, kundenspezifische Ausführung



Typ	Bezeichnung Nennspannung	U	Volt DC	MQ 737 24	MQ 767 24
<b>Bemessung</b>	Nennleistung	$P_2$	W	185	277
	Nenn Drehzahl	$n_{nenn}$	rpm	2850	2600
	Nennmoment	$M_{nenn}$	Nm	0,62	1,02
	Nennstrom	$I_{nenn}$	A	12,2	17,7
	Nennwirkungsgrad	$\eta$	%	70	74
<b>Kurzzeitbetrieb (S2 5 min)</b>	Moment	$M_{S2}$	Nm	0,8	1,02
	Drehzahl	$n_{S2}$	rpm	2500	2500
	Stromaufnahme	$I_{S2}$	A	15,6	17,7
<b>Leerlauf</b>	Leerlaufdrehzahl	$n_0$	rpm	4150	3800
	Leerlaufstrom	$I_0$	A	0,8	0,8
<b>Anschluss</b>	Anschlusswiderstand Phase – Phase	R	Ohm	0,24	0,11
<b>Dynamik</b>	Gewicht	m	kg	1,0	1,6
	Trägheitsmoment	J	gcm <sup>2</sup>	450	750
<b>Thermik</b>	Zul. Umgebungstemperatur	$T_u$	°C	-20 bis +40	-20 bis +40
	max. zul. Statortemperatur	$T_{max}$	°C	+155	+155
<b>Ankopplung</b>	Wellendurchmesser	d	mm	10	10
	max. Axialkraft	$F_a$	N	40	40
	max. Radialkraft	$F_r$	N	400	400

**Abmessungen - Kennlinien**

Typ	L / mm
MQ 737	98
MQ 767	128



**Systemtechnik (Tabellen nächste Seite)**

empfohlene Kombinationen	Schneckengetriebe	S 769, S 668, GS 3
	Stirnradgetriebe	M 10
	Planetengetriebe	PM 60

Drehgeber	
Bremse	
Elektronik	UCE 24

# Getriebe-Kombinationen

- Alle Drehmomente sind mit Betriebsfaktor 1 gerechnet!



Weitere Motor-Getriebe-Kombinationen auf Anfrage

Typ	Bezeichnung Nennspannung / Volt DC	MQ 737 24		MQ 767 24		
<b>S769 Schneckengetriebe 1-stufig</b>		n rpm	M Nm	n rpm	M Nm	
		i=5	570	2,4	520	4,0
		i=7,25	393	3,2	359	5,3
		i=10	285	4,1	260	6,7
		i=15	190	5,3	173	8,7
		i=20	143	6,3	130	10,4
		i=30	95	7,4	87	12,2
		i=50	57	8,7	52	14,3
		i=90	32	10,0		

Weitere Untersetzungen auf Anfrage. \* Max. Belastung am Getriebeausgang.  
(Motorleistung muss ggf. begrenzt werden)

<b>M10 Stirnradgetriebe 2-4 Stufen</b>		n rpm	M Nm	n rpm	M Nm
		i=5	570	2,8	520
i=11	259	6,1	236	10,1	
i=17,9	159	10,0	145	16,4	
i=21,6	132	12,1	120	19,8	
i=26	110	13,7	100	22,5	
i=30	95	15,8	87	26,0	
i=42	68	22,1	62	36,4	
i=51	56	26,9			

Weitere Untersetzungen auf Anfrage. \* Max. Belastung am Getriebeausgang.  
(Motorleistung muss ggf. begrenzt werden)

<b>PM 60 Planetengetriebe 1-3-stufig</b>		n rpm	M Nm	n rpm	M Nm
		i=3,7	770	1,8	703
i=6,8	419	3,4	382	5,5	
i=13,7	208	6,4	190	10,5	
i=22	130	10,2	118	16,8	
i=35	81	16,3	74	26,8	
i=51	56	22,1	51	36,4	
i=68	42	29,5	38	48,6	
i=79	36	34,3	33	56,4	
i=93	31	40,4	28	66,4	
i=150	19	65,1			

Das Maß Z kann je nach Anbauart und Motorgröße kleiner sein

	1-stufig	2-stufig	3-stufig	
X	46	63	80	ZF=Zwischenflansch
Z	73	90	107	ZF=27

Weitere Untersetzungen auf Anfrage. \* Max. Belastung am Getriebeausgang.  
(Motorleistung muss ggf. begrenzt werden)